

Urbanistički plan uređenja groblja Grada Ivanca – WMS

ID	http://registri.nipp.hr/izvori/1801
Jedinstvena oznaka	1631
Vrsta izvora	usluga
Datum uključivanja	23.09.2024.
Geografski obuhvat	Grad Ivanec

Sažetak izvora

Mrežna usluga pregleda (WMS) urbanističkog plana uređenja groblja grada Ivanca poslužuje podatke iz skupa Urbanistički plan uređenja groblja - Grad Ivanec. Podaci UPU groblja Ivanec su: granica plana, Korištenje i namjena površina, Promet, Javne komunikacije i energetske sustav, Vodnogospodarski sustav, Uvjeti korištenja, uređenja i zaštite površina, Uvjeti gradnje, grobna polja, a podaci UPU groblja Margečan su: granica plana, Korištenje i namjena površina, Promet, Energetske sustav, Vodnogospodarski sustav, Uvjeti korištenja, uređenja i zaštite površina, Uvjeti gradnje i Grobna polja. Podaci koje usluga pregleda poslužuje su u „nacionalnom modelu“ odnosno poslužuje podatke sukladno nacionalnim propisima (Zakon o prostornom uređenju (NN 153/13, 65/17, 114/18, 39/19, 98/19, 67/23)). Sukladno navedenom, posluženi podaci prikazuju geometriju poligona, linija i točaka s pripadajućom legendom. Ova usluga je stvorena kako bi pružila jednostavan i efikasan način pregleda prostornih planova. Glavni cilj je omogućiti lakši pristup informacijama o urbanom razvoju kako bi se unaprijedilo planiranje i upravljanje gradskim područjima. Navedenu mrežnu uslugu pregleda razvija, upravlja, održava i ažurira Upravni odjel za urbanizam, komunalne poslove i zaštitu okoliša.

Uvjeti pristupa i korištenja

Nema uvjeta za pristup i korištenje

INSPIRE i NIPP teme

- III 4 — Korištenje i namjena zemljišta (Land use)

Formati podataka

- WMS

Mrežne adrese

- <https://ivanec.prometiproror.hr/xyz-services/ev-gr/wms?service=wms&request=GetCapabilities>

Subjekti

Oznaka	Naziv subjekta	Uloga	Grad
0240	Grad Ivanec	Skrbnik	Ivanec

Upareni izvori

- 0798 — Urbanistički plan uređenja groblja Grada Ivanca

Metapodaci

<https://geoportal.nipp.hr/geonetwork/srv/hrv/catalog.search#/metadata/fe80ec1e-7471-49d0-b8d9-b39e4f4cd525>